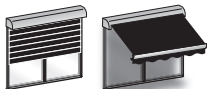


Motore tubolare con finecorsa radio idoneo per:
screen verticali, tende a caduta braccia laterali,
tapparelle e tende a braccia.



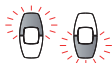
ACCOPPIAMENTO DEL TELECOMANDO AL MOTORE

- 1** Premere contemporaneamente i tasti di salita (ALTO) e discesa (BASSO) ed attendere il feedback



REGOLAZIONE DEL SENSO DI ROTAZIONE DEL MOTORE

- 2** Verificare il senso di rotazione



- 2a** Se il senso di rotazione è corretto, premere contemporaneamente i tasti di salita e discesa e attendere il feedback del motore



Se la direzione è sbagliata invertire il senso di rotazione premendo il tasto STOP per 2 sec fino al feedback del motore



- 2b** Verificare di nuovo il senso di rotazione



Confermare il senso di rotazione premendo contemporaneamente i tasti di salita e discesa fino al feedback del motore



ATTENZIONE: se non si conferma la direzione di rotazione, non sarà possibile effettuare i successivi passi di programmazione

REGOLAZIONE DEI PUNTI DI ARRESTO DEL MOTORE

ATTENZIONE: attenersi scrupolosamente alla procedura ed iniziare dal punto di arresto **BASSO**

3 Raggiungere il punto di arresto **BASSO**



4 Confermare il punto di arresto **BASSO** mantenendo premuto il pulsante fino all'emissione del feedback



5 Raggiungere il punto di arresto **ALTO**



6 Confermare il punto di arresto **ALTO** mantenendo premuto il pulsante fino alla seconda emissione di feedback



Fine della programmazione

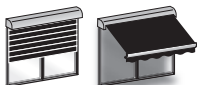
RESET

Togliere e poi ridare tensione



FEEDBACK DEL MOTORE
IL MOTORE
NON È PROGRAMMATO

Effettuare la procedura
di programmazione



NESSUN FEEDBACK DEL MOTORE
IL MOTORE
È GIÀ PROGRAMMATO

**Cancellare
la programmazione:**

- Interrompere l'alimentazione
per 5 sec
- Ridare tensione



Premere
contemporaneamente
i tre tasti Feedback del
motore

Premere per 7 sec
fino ad ottenere
2 Feedback



PUNTO DI ARRESTO INTERMEDIO

- 1 MEMORIZZAZIONE:** Raggiungere il punto desiderato e confermare la posizione premendo contemporaneamente i tasti di salita e stop per 5 sec fino al feedback del motore



- 2 MODIFICA:** Raggiungere il nuovo punto intermedio e confermare la posizione premendo contemporaneamente i tasti di salita e stop per 5 sec fino al feedback del motore

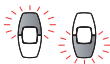


- 3 CANCELLAZIONE:** Raggiungere il punto intermedio memorizzato e cancellarlo premendo contemporaneamente i tasti di salita e stop per 5 sec fino al feedback del motore



MODIFICA DEI PUNTI DI ARRESTO ALTO E BASSO

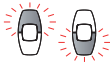
- 1** Raggiungere il punto di arresto che si vuole modificare (alto o basso)



- 2** Premere contemporaneamente i tasti di salita (ALTO) e discesa (BASSO) ed attendere il feedback



- 3** Raggiungere il nuovo punto di arresto



- 4** Confermare il nuovo punto di arresto premendo il tasto STOP fino al feedback del motore

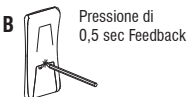


AGGIUNTA DI UN TELECOMANDO

Telecomando già programmato



Telecomando da programmare



ELIMINAZIONE DI UN TELECOMANDO

Telecomando già programmato (da conservare)



Telecomando già programmato (da eliminare)

